

АЛГОРИТМ ЧИСЛЕННОГО РЕШЕНИЯ ЗАДАЧИ ШОУОЛТЕРА-СИДОРОВА ДЛЯ СИСТЕМ ЛЕОНТЬЕВСКОГО ТИПА

А.В. Келлер

ALGORITHM OF NUMERICAL SOLUTION OF SHOULTER-SIDOROV PROBLEM FOR LEONTIEV-TYPE SYSTEMS

A.V. Keller

В статье рассмотрено решение задачи Шоултера-Сидорова для систем леонтьевского типа с необратимым оператором при производной. Рассмотрение начальных данных Шоултера-Сидорова позволяет расширить спектр практического применения модели. Предложен алгоритм ее численного решения, исследована сходимость.

Ключевые слова: задача Шоултера-Сидорова, системы леонтьевского типа, исследование сходимости.

The article deals with the solution of Shoulter-Sidorov problem for Leontiev-type systems with irreversible operator at the derivative. Consideration of the initial data of Shoulter-Sidorov enables greater range of practical applications of the model. An algorithm for its numerical solution has been proposed, the convergence has been investigated.

Keywords: Shoulter-Sidorov problem, Leontiev-type systems, convergence investigation.

Введение

В [1, 2] предложен численный алгоритм решения задачи Коши

$$u(0) = u_0 \quad (1)$$

для линейной системы обыкновенных дифференциальных уравнений

$$\dot{u} = Su + g, \quad (2)$$

основанный на идеях теории полугрупп операторов. Здесь S - квадратная матрица порядка n . В [3, 4] этот подход был распространен на задачу (1) для вырожденной системы уравнений

$$L\dot{u} = Mu + f \quad (3)$$

с использованием идей теории вырожденных полугрупп операторов [5] (здесь L и M - квадратные матрицы, порядка n , причем $\det L = 0$). Одним из важных случаев системы (3) является хорошо известная система В.В. Леонтьева «затраты-выпуск» с учетом запасов (см. в [6]), поэтому в [3] было предложено такие системы уравнений называть «системами леонтьевского типа».

Простота предложенного в [3, 4] алгоритма обеспечивает высокое качество получаемого программного продукта, что выгодно отличает данный алгоритм от использовавшихся ранее методов Эйлера, Рунге-Кутты, итерационных и других методов [7-9]). Основным недостатком этого алгоритма (как впрочем, и всех остальных)

является принципиальная неразрешимость задачи (1) для системы (3) при произвольных начальных векторах $u_0 \in \mathbb{R}^n$. Эта трудность преодолевается, например в [3], где вектор-функция $f: [0, T] \rightarrow \mathbb{R}^n$ постоянная, введением множества допустимых начальных значений, понимаемых как фазовое пространство системы (3). В [4] при снятии условия постоянства вектор-функции f налагаются условия согласования f с начальным значением u_0 . Заметим, что условия согласования в том или ином виде имеют место и во всех других алгоритмах.

Для условий согласования (как и для построения фазового пространства) необходимы проекторы, которые либо выражаются через контурные интегралы от матриц-функций, либо являются пределами матричных последовательностей. Ввиду неустойчивости любого проектора относительно малых возмущений такое вычисление матрицы проектора очень затруднительно. Поэтому, например в [10], при построении системы (3), моделирующей экономику коммунального хозяйства, пришлось ограничиться малыми городами, т.е. такими, где матрицы L и M имеют порядок не больше 10. Именно малость порядка матриц L и M сделало возможным вычисление проекторов «вручную».

Келлер Алевтина Викторовна - канд. физ.-мат. наук, доцент, зав. кафедрой общеобразовательных дисциплин ЮУрГУ; alevtinak@inbox.ru

Keller Alevtina Viktorovna - PhD, associate professor, head of general disciplines department of SUSU; alevtinak@inbox.ru

Между тем в современной математической литературе существуют попытки теоретического осмысления так называемых «неклассических» задач для системы (3) [11, 12], основным достоинством некоторых является однозначная разрешимость при любых начальных данных $u_0 \in \mathfrak{R}^n$. Разработка численных алгоритмов решения таких задач позволит избавиться как от трудоемкого построения фазового пространства (и не менее трудоемкой редукции системы (3) к системе (2), заданной на нем), так и от трудоемкой проверки условий согласования. Основная цель данной статьи – построение алгоритма численного решения задачи Шоултера–Сидорова

$$\left[(\alpha L - M)^{-1} L \right]^p (u(0) - u_0) = 0$$

для системы (3) (числа α и p вычисляются на первом шаге алгоритма). Статья кроме введения и списка литературы содержит две части. В первой дается теоретическое обоснование алгоритма, а во второй приведены основные этапы вычислений.

1. Задача Шоултера–Сидорова

Пусть L и M – квадратные матрицы порядка n , причем, следуя [13], гл. XII, п. 2, пучок матриц $\mu L - M$ назовем *регулярным*, если существует число $\lambda \in \mathbb{C}$ такое, что $\det(\lambda L - M) \neq 0$. Заметим, что условие регулярности пучка матриц эквивалентно условию L -регулярности матрицы M [3, 4]. Поэтому, как показано в [5], гл. 4, при условии регулярности пучка существуют единственным образом определяемые матрицы H , S , M_0 , L_1 , Q порядка n , такие, что L -резольвента $(\mu L - M)^{-1}$ матрицы M разлагается в ряд Лорана

$$\begin{aligned} (\mu L - M)^{-1} &= \sum_{l=0}^p \mu^l H^l M_0 (I - Q) + \\ &+ \sum_{l=1}^{\infty} \mu^{-l} S^{l-1} L_1 Q \end{aligned} \quad (4)$$

в окрестности бесконечно удаленной точки, причем H – нильпотентная матрица со степенью нильпотентности p , Q – идемпотентная матрица, MM_0 , M_0M , L_1L и LL_1 – диагональные матрицы с нулями и единицами на главной диагонали. Поскольку $\det(\lambda L - M) \neq 0$, то многочлен $\det(\lambda L - M) = 0$ имеет не более n различных нулей, которые расположены в круге радиуса a , а значит, при $|\mu| > a$ разложение (4) имеет место. Точка ∞ называется *устраняемой особой точкой* L -резольвенты матрицы M , если $p = 0$ в (4); и *полюсом порядка* $p \in \mathbb{N}$ в противном случае. В дальнейшем, немного отходя от клас-

сического стандарта, будем называть устраняемую особую точку *полюсом порядка нуль*. Итак, пусть пучок $\mu L - M$ регулярен, и ∞ – полюс порядка $p \in \{0\} \cup \mathbb{N}$; тогда можно выбрать число α и рассмотреть задачу Шоултера–Сидорова

$$\left[R_{\alpha}^L(M) \right]^p (u(0) - u_0) = 0, \quad (5)$$

для системы уравнений леонтьевского типа

$$L\dot{u} = Mu + f, \quad (6)$$

где $R_{\alpha}^L(M) = (\alpha L - M)^{-1} L$ – *правая L -резольвента матрицы M* , в отличие от ее *левой L -резольвенты* $L_{\alpha}^L(M) = L(\alpha L - M)^{-1}$, а $f: [0, T] \rightarrow \mathfrak{R}^n$ – некоторая вектор-функция.

Решением системы (3) называется вектор-функция $u_0 \in C^1((0; T); \mathfrak{R}^n) \cap C([0; T]; \mathfrak{R}^n)$, удовлетворяющая уравнениям системы. Решение системы (6) называется *решением задачи* (5), (6), если оно вдобавок удовлетворяет уравнениям (5). Имеет место [5, гл. 4]

ТЕОРЕМА 1.1. Пусть пучок $\mu L - M$ регулярен, $p \in \{0\} \cup \mathbb{N}$ – порядок полюса L -резольвенты матрицы M , вектор-функция $f: [0, T] \rightarrow \mathfrak{R}^n$ такая, что $(L_{\alpha}^L(M))^p f \in C([0; T]; \mathfrak{R}^n)$, а $I - (L_{\alpha}^L(M))^p f \in C^{p+1}((0; T); \mathfrak{R}^n) \cap C^p([0; T]; \mathfrak{R}^n)$.

Тогда при любом $u_0 \in \mathfrak{R}^n$ существует единственное решение задачи (5), (6), которое к тому же имеет вид

$$\begin{aligned} u(t) &= - \sum_{q=0}^p H^q M_0^{-1} (I - Q) f^{(q)}(t) + U^t u_0 + \\ &+ \int_0^t R^{t-s} Q f(s) ds. \end{aligned}$$

Здесь

$$U^t = \frac{1}{2\pi i} \int_{\gamma} R_{\mu}^L(M) e^{\mu t} d\mu,$$

$$R^t = \frac{1}{2\pi i} \int_{\gamma} (\mu L - M)^{-1} e^{\mu t} d\mu,$$

$$Q = \frac{1}{2\pi i} \int_{\gamma} L_{\mu}^L(M) d\mu,$$

контур $\gamma = \{\mu \in \mathbb{C} : |\mu| = r > a\}$. Контурные интегралы не очень удобны в численных расчетах, поэтому в [3, 4] предложен другой подход, основанный на аппроксимациях типа Уиддера–Поста [5, гл. 2]. Именно справедлива

ТЕОРЕМА 1.2. Пусть пучок $\mu L - M$ регулярен, $p \in \{0\} \cup \mathbb{N}$ – порядок полюса L -резольвенты матрицы M . Тогда

$$\lim_{k \rightarrow \infty} \left[\left(L - \frac{t}{k(p+1)} M \right)^{-1} L \right]^{k(p+1)} = U^t,$$

$$\lim_{k \rightarrow \infty} \left[kL_k^L(M) \right]^{(p+1)} = Q,$$

$$\lim_{k \rightarrow \infty} \left[\left(L - \frac{t}{k(p+1)} M \right)^{-1} L \right]^{k(p+1)-1} \times \left(L - \frac{t}{k(p+1)} M \right)^{-1} = R^t.$$

Теперь пусть пучок $\mu L - M$ регулярен, $p \in \{0\} \cup \mathbb{N}$ – порядок полюса L -резольвенты матрицы M в точке ∞ . Фиксируем $T \in \mathbb{R}_+$, $t \in (0, T)$, $k \in \mathbb{N}$ и положим

$$U_k^t = \left[\left(L - \frac{t}{k(p+1)} M \right)^{-1} L \right]^{k(p+1)},$$

$$Q_k = \left[kL_k^L(M) \right]^{(p+1)},$$

$$R_k^t = \left[\left(L - \frac{t}{k(p+1)} M \right)^{-1} L \right]^{k(p+1)-1} \times \left(L - \frac{t}{k(p+1)} M \right)^{-1}.$$

Выберем вектор $u_0 \in \mathbb{R}^n$, вектор-функцию $f \in C^{p+1}((0; T); \mathbb{R}^n) \cap C^p([0; T]; \mathbb{R}^n)$ и построим вектор-функцию

$$u_k(t) = - \sum_{q=0}^p H^q M_0^{-1} (I - Q_k) f^{(q)}(t) + U_k^t u_0 + \int_0^t R_k^{t-s} Q_k f(s) ds.$$

ТЕОРЕМА 1.3. Пусть пучок $\mu L - M$ регулярен, $p \in \{0\} \cup \mathbb{N}$ – порядок полюса L -резольвенты матрицы M в точке ∞ . Тогда существует константа $C = C(L, M, T) \in \mathbb{R}_+$

такая, что $\|u(t) - u_k(t)\| \leq \frac{C}{k}$ при всех $t \in [0; T]$,

$u_0 \in \mathbb{R}^n$, $u \in C^{p+1}((0; T); \mathbb{R}^n) \cap C^p([0; T]; \mathbb{R}^n)$.

Доказательство теоремы основывается на оценках

$$\left\| \left[kL_k^L(M) \right]^{(p+1)} - Q \right\| \leq \sum_{k=2}^{p+1} \frac{KC_{p+1}^k}{(p+1)\mu^{k-1}\beta^{p+1-k}} \left\| R_{\beta}^L(M) \right\|$$

$$\left\| U_k^t - U^t \right\| \leq \frac{(p+1)K^3 t^2}{2\beta^{p-1}k} \left\| \left((\beta L - M)^{-1} M \right)^2 \right\|$$

взятых из [5, гл. 2], где $\beta \in \mathbb{R}_+$

2. Алгоритм решения

Построение алгоритма начнем с допущения, что $\det M \neq 0$. Это допущение не ограничивает общности предыдущих рассуждений. Действительно, при условии регулярности пучка $\mu L - M$, можно сделать замену $u = e^{\lambda t} v$ в уравнении (3) и перейти к уравнению

$$L\dot{v} = (M - \lambda L)v + e^{-\lambda t} f \quad (7)$$

того же вида, что и (3), но $\det(M - \lambda L) \neq 0$. Обратный переход от решений системы (7) к решениям системы (3) очевиден.

На первом шаге алгоритма нужно найти числа $\alpha \in \mathbb{R}$ и $p \in \{0\} \cup \mathbb{N}$. Можно разумеется, разложить L -резольвенту матрицы M в ряд (4) и тем самым сразу же найти эти числа. Однако, существует другой менее трудоемкий путь. Рассмотрим многочлен

$$\det(\mu L - M) = a_n \mu^n + a_{n-1} \mu^{n-1} + \dots + a_1 \mu + a_0.$$

Поскольку $a_n = \det L$, то $a_n \neq 0$. Далее, коэффициент a_l есть сумма слагаемых, каждое из которых есть произведение одного из миноров порядка l матрицы L на число, $l = 1, \dots, n-1$, $a_0 = \det(-M)$. Поэтому степень многочлена $\det(\mu L - M)$ не выше $\text{rank } L$, т.е. ранга матрицы L . Итак,

$$\det(\mu L - M) = a_q \mu^q + a_{q-1} \mu^{q-1} + \dots + a_1 \mu + a_0,$$

где $q = \deg \det(\mu L - M) \leq \text{rank } L$, поэтому если взять число $\alpha \in \mathbb{R}$ таким, что

$$|\alpha| > \max \left\{ 1, |a_q|^{-1} \left(\sum_{l=0}^q |a_l| \right) \right\}$$

то $\det(\alpha L - M) \neq 0$, и значит, существует матрица $(\alpha L - M)^{-1}$. Далее, считая, что матрица M обратима, представим

$$\det(\mu L - M) = \det M \det(\mu M^{-1} L - I).$$

Зная, что порядок полюса в точке ∞ резольвенты $(\mu I - M^{-1} L)^{-1}$ равен нулю, легко найти, что порядок полюса L -резольвенты матрицы M в точке ∞ равен $n - q$. Итак, числа α и $p = n - q$ найдены.

Тогда находя значение k , с которого можно начинать считать приближенные проекторы, получим, что при

$$k > \frac{1}{|a_q|} \sum_{l=q+1}^n |a_l| + 1$$

мы не сможем оказаться даже вблизи точки L -спектра оператора M .

Рассмотрим многочлен

$$\det(\mu(p+1)L - tM) = a_q t^q \mu^q (p+1)^q + a_{q-1} t^{q+1} \mu^{q-1} (p+1)^{q-1} + \dots + a_1 t^{n-1} \mu + t^n a_0,$$

где $a_q \neq 0, q \leq \text{rank } L$. Тогда, учитывая $p = n - q$ при

$$k \left\{ \begin{array}{l} \frac{1}{|a_q|(n-q)^{(n-q)} \sum_{l=q+1}^n |a_l|(n-q+1)^{n-l} + 1, \\ \text{если } |t| < 1 \\ \frac{1}{|a_q||t|^q (n-q)^{(n-q)} \sum_{l=q+1}^n |a_l|(n-q+1)^{n-l} |t|^l + 1, \\ \text{если } |t| \geq 1 \end{array} \right.$$

мы не сможем оказаться даже вблизи точки L -спектра оператора M .

Теоретическая оценка сходимости не позволяет сделать вывод о точности предлагаемого алгоритма. Тем не менее, практические результаты показывают, что уже при числе итераций более ста, результаты вычислений дают не менее точные результаты, чем неявная схема Эйлера или метод Рунге-Кутты. Последний факт позволяет надеяться на развитие предлагаемого подхода как в теоретическом, так и в практическом аспектах.

3. Пример Леонтьева

Операторы L и M зададим матрицами

$$L = \begin{pmatrix} 7/20 & 1/20 & 21/200 \\ 1/100 & 103/200 & 8/25 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix},$$

$$M = \begin{pmatrix} 3/4 & -1/5 & -11/20 \\ -7/25 & 10304189 & -70836357 \\ -4/15 & -2/5 & 13/15 \end{pmatrix}.$$

Если переобозначить $L = B, M = I - A$, то матрицы B и A почти совпадут с матрицами из классического примера [6]. «Почти» означает, что элементы m_{22} и m_{23} подобраны специально с целью упростить вычисления и отличаются от приведенных в примере чисел $22/25$ и $-3/5$ на величины

$$m_{22} = \frac{22}{25} - \frac{-252291}{11996000},$$

$$m_{23} = \frac{-3}{5} - \frac{1139643}{11996000}. \quad (8)$$

В.В. Леонтьев рассматривал взаимосвязи между тремя отраслями экономики: сельским хозяйством, промышленностью и домашними хозяйствами. Элемент a_{ij} матрицы A означает количество продукции i -й отрасли, необходимой для производства единицы продукции j -й отрасли. Элемент b_{ij} матрицы B представляет опделенный технологический запас особого типа

благ - машин, механических инструментов, промышленных зданий и сооружений, рабочих запасов первичных и промежуточных материалов, производимых отраслью, который используется в отрасли j для производства единицы ее продукции. Другими словами, каждый столбец матрицы B описывает потребность некоторой отрасли в физическом капитале (в расчете на единицу ее валового выпуска) таким же образом, как соответствующий столбец матрицы A описывает ее затраты. Именно поэтому последняя строка матрицы B содержит только нулевые элементы, так как труд невозможно запастись.

Перейдя к расчету системы (3), найдем L -спектр оператора M $\sigma^L(M) = \{0, 2, 2, 7\}$. Именно для того, чтобы точки L -спектра оператора M были рациональными, сделаны поправки (8). Точки L -спектра оператора M в исходном примере иррациональны и отличаются от найденных не больше, чем на одну сотую.

Далее по формулам, приведенным в первой части статьи, построим точное и приближенное решение. Приведем точное решение и результаты счета по алгоритму без комментариев, взяв при этом в качестве $f = (2t, 2t, 2t)$ (табл. 1,2).

Таким образом, рассмотренный в данной работе алгоритм позволяет численно решать задачу Шоултера-Сидорова с достаточной степенью точности: расхождения в точном и приближенном решении начинаются с тысячных долей.

Литература

1. Павлов, Б.В. Об одном методе численного интегрирования систем обыкновенных дифференциальных уравнений / Б.В. Павлов, А.Я. Повзнер//ЖВМиМФ. - 1973. - Т. 13, № 4.- С. 1056-1059.
2. Павлов, Б.В. Численное решение систем линейных обыкновенных дифференциальных уравнений с постоянными коэффициентами / Б.В. Павлов, О.Е. Радионова//ЖВМиМФ. -1994. - Т. 34, № 4. - С. 622-627.
3. Свиридюк, Г.А. Численное решение систем уравнений леонтьевского типа /Г.А. Свиридюк, С.В. Брычев // Изв. вузов. Математика. - 2003.-№8. -С. 46-52.
4. Свиридюк, Г.А. Алгоритм решения задачи Коши для вырожденных линейных систем обыкновенных дифференциальных уравнений с постоянными коэффициентами / Г.А. Свиридюк, К.В. Бурлачко//ЖВМиМФ. -2003. -Т. 43, №11.- С. 1677-1683.
5. Sviriyuk, G.A. Linear Sobolev Type Equations and Degenerate Semi-groups of Operators / G.A. Sviriyuk, V.E. Fedorov. - Utrecht-Boston-Koln-Tokyo: VSP, 2003.
6. Леонтьев, В.В. Межотраслевая экономика/В.В. Леонтьев. —М.: Экономика, 1997.

Таблица 1

Точное решение задачи Шоултера–Сидорова

t	x_1	x_2	x_3
0	1	1	0,7692307692
1/12	1,079594653	1,115125754	0,6545486955
1/6	1,211221782	1,260474368	0,5698255794
1/4	1,399261210	1,434354380	0,5156284632
1/3	1,649051640	1,634491393	0,4925503470
5/12	1,967129067	1,857877706	0,5012141312
1/2	2,361526596	2,100584518	0,5422779145
7/12	2,842149925	2,357527831	0,6164435987
2/3	3,421246553	2,622172543	0,724463383
3/4	4,113994781	2,886165457	0,867151766
5/6	4,939240310	3,138871569	1,045399350
11/12	5,920418738	3,366797082	1,260189034
1	7,086710966	3,552864395	1,512617818

Таблица 2

Приближенное решение задачи Шоултера–Сидорова по алгоритму

t	x_1	x_2	x_3
0	1	1	0,7692307692
1/12	1,0795957679	1,1151265428	0,6545494099
1/6	1,2112238218	1,260475827	0,5698269423
1/4	1,3992644345	1,4343566045	0,5156305665
1/3	1,6490560881	1,6344943024	0,4925530898
5/12	1,9671347889	1,8578811956	0,5012174099
1/2	2,36153371	2,1005887151	0,5422821007
7/12	2,8421584126	2,3575325354	0,6164483714
2/3	3,4212567008	2,622177848	0,7244687609
3/4	4,1140069697	2,8861709037	0,8671579463
5/6	4,9392549984	3,1388770098	1,0454063117
11/12	5,9204365728	3,3668021207	1,2601968472
1	7,0867328788	3,552868403	1,5126263028

7. Бояринцев, Ю.Е. *Линейные и нелинейные алгебро-дифференциальные системы* / Ю.Е. Бояринцев. — Новосибирск: Наука, 2000.

8. Чистяков, В.Ф. *Избранные главы теории алгебро-дифференциальных систем* / В.Ф. Чистяков, А.А. Щеглова. — Новосибирск: Наука, 2003.

9. Бояринцев, Ю.Е. *Пучки матриц и алгебро-дифференциальные системы* / Ю.Е. Бояринцев, И.В. Орлова. — Новосибирск: Наука, 2006.

10. Брычев, С.В. *Исследование математической модели экономики коммунального хозяйства малых городов: дис. ... канд. физ.-мат. наук* /

С.В. Брычев. — Челябинск: Челябинский гос. ун-т, 2002.

11. Свиридюк, Г.А. *Задача Веригина для линейных уравнений Соболевского типа с относительно p -секториальными операторами* / Г.А. Свиридюк, С.А. Загребина // *Дифференц. уравнения*. — 2002. — Т. 38, № 2. — С. 1646–1652.

12. Загребина, С.А. *О задаче Шоултера–Сидорова* / С.А. Загребина // *Изв. вузов. Серия «Математика»*. — 2007. — № 3. — С. 22–28.

13. Гантмахер, Ф.Р. *Теория матриц* / Ф.Р. Гантмахер. — 4-е изд. — М: Наука, 1988. — 552 с.

Поступила в редакцию 2 октября 2007 г.