

ИДЕНТИФИЦИРУЕМОСТЬ ВЫСОКОТЕМПЕРАТУРНЫХ ПСЕВДООЖИЖЕННЫХ СЛОЕВ

И.В. Елюхина, Г.Ф. Кузнецов

Обсуждены вопросы, связанные с построением матрицы наблюдаемости для нелинейных систем и возникающие при обработке высокотемпературных установок, на примере топочных устройств с кипящим слоем.

При моделировании процессов в высокотемпературных реологически сложных (дисперсных и пр.) системах описание гидромеханики потока требуется дополнить учетом тепломассопереносных свойств объекта, фазовых превращений в нем и пр. Так, при экспериментальной обработке топок с кипящим слоем по измерениям температуры и составу газовой фазы по высоте слоя определяются такие величины как эффективная энергия активации процесса горения E , относительный размер горячей частицы $1/\varphi$, коэффициент диффузии K . Для разрешимости задачи необходимо, чтобы между множеством измеряемых параметров и состояния, расширенным вектором оцениваемых характеристик, существовало взаимно однозначное соответствие [1].

Исследуем идентифицируемость математической модели (4.14 в [2]), включающей дифференциальные уравнения баланса окислителя в непрерывной и дискретной фазах и баланса энергии для оживающего агента и твердой фазы. В модели проведем учет неоднородности генерации тепла на поверхности частиц топлива и поглощения окислителя по высоте слоя y путем введения нелинейной функции: степенной, экспоненциальной и пр., одним из вариантов которой является зависимость с коэффициентами α_i ($i = 1 \dots 4$) как в [2]. Заметим, что чем большее число неизвестных параметров включает функция, тем с меньшей точностью они могут быть оценены из условия минимума критерия качества ввиду его овражности в пространстве этих величин и смещения минимума вдоль оси оврага при прочих равных условиях, но с другой стороны с широким набором характеристик функция более корректно аппроксимирует поведение системы. Выбор оптимального представления исходных и пр. данных входит в круг задач параметрической идентификации [1]. Проверим достаточные условия глобальной биективности отображений в терминах якобиевой матрицы. Математическую модель кипящего слоя представим в виде:

$$\begin{aligned} \frac{dU_1}{dy} &= U_2; \\ \frac{dU_2}{dy} &= \frac{1}{U_{10}\varepsilon_1} \left[\frac{1}{N-1} U_2 + \frac{\beta_1 \xi D}{U_9} (1 + U_{11}y + U_{12}y^2) U_1 + P\Pi(U_3 - U_1) \right]; \\ \frac{dU_3}{dy} &= -P\Pi(U_3 - U_1); \quad \frac{dU_4}{dy} = U_5; \\ \frac{dU_5}{dy} &= \frac{-qm\xi}{U_9} (1 + U_{13}y + U_{14}y^2) + \Phi B \frac{U_4}{U_9 U_{10}}; \\ \frac{dU_6}{dy} &= U_7; \quad \frac{dU_7}{dy} = -\Phi B \frac{U_6}{U_9 U_{10}}; \\ \frac{dU_8}{dy} &= 0; \quad \frac{dU_9}{dy} = 0; \quad \frac{dU_{10}}{dy} = 0; \quad \frac{dU_{11}}{dy} = 0; \quad \frac{dU_{12}}{dy} = 0; \quad \frac{dU_{13}}{dy} = 0; \quad \frac{dU_{14}}{dy} = 0. \end{aligned} \quad (1)$$

Краевые условия для системы (1):

$$\begin{aligned} y=0: \quad U_2 &= \frac{U_1 - C_0}{U_{10}(N-1)}; \quad U_3 = C_0 = 0,21; \quad U_5 = 0; \quad U_7 = 0; \\ y=1: \quad \frac{dU_1}{dy} &= U_2 = 0; \quad \frac{dU_4}{dy} = U_5 = -\frac{Pe}{U_{10}}; \quad \frac{dU_6}{dy} = U_7 = 0. \end{aligned} \quad (2)$$

В (1), (2) приняты следующие обозначения (см. также [2]):

$$U_1 = C; U_2 = \frac{dC}{dy}; U_3 = C_g; U_4 = \Theta_g; U_5 = \frac{d\Theta_g}{dy}; U_6 = \Theta; U_7 = \frac{d\Theta}{dy};$$

$$U_8 = E; U_9 = \frac{1}{\varphi}; U_{10} = K; U_{11} = \alpha_1; U_{12} = \alpha_2; U_{13} = \alpha_3; U_{14} = \alpha_4. \quad (3)$$

В системе (1) вектор состояния \mathbf{U} математической модели расширен включением вектора неизвестных параметров $U_8 - U_{14}$, благодаря чему задача идентифицируемости сведена к задаче наблюдаемости вектора начальных состояний системы (1). В краевых условиях (2) не определены начальные условия для $U_8 - U_{14}$, т.е. неизвестны семь условий для системы (1). Возможность оценивания неизвестных величин из измерений температуры Θ_g по высоте слоя определяется из анализа матрицы отображений \mathbf{J} [1], которая в настоящем случае в каждой строке содержит n элементов вида $\frac{\partial^{k-1}}{\partial x_j^{k-1}} \left(\frac{\partial \Theta_g}{\partial y} \right)$, где n – число неизвестных параметров x ($n=7$ – для модели (1)), k, j – номер строки и столбца ($\partial \Theta_g / \partial x_j$ – для первой строки).

Функции чувствительности в матрице находятся из решения системы уравнений для функций чувствительности с нулевыми начальными условиями [1]. Для определения системы уравнений для функций чувствительности следует продифференцировать систему (1) по неизвестным параметрам $\mathbf{x}(E, \varphi, K, \alpha_i)$ и сменить порядок дифференцирования в левой части уравнений. Далее исходная система уравнений (1) и система уравнений для функций чувствительности интегрировались совместно по высоте слоя y с шагом Δy , принятым постоянным в связи с необходимостью вычисления для остальных строк матрицы Якоби производных по y от функций чувствительности. Так, для функции чувствительности $\partial \Theta_g / \partial E$ можно записать систему уравнений:

$$\frac{d}{dy} \left(\frac{d\mathbf{U}}{dy} \right) = \frac{\partial \mathbf{f}}{\partial E}, \quad (4)$$

где $\mathbf{U} = [U_1 \dots U_{14}]^T$; $\mathbf{f} = [f_1 \dots f_{14}]^T$ в системе $d\mathbf{U}/dy = \mathbf{f}(\mathbf{U}, \mathbf{x}, y)$, с нулевыми начальными условиями, которые получаются дифференцированием краевых условий системы (1) по E . Система уравнений чувствительности для $\partial \Theta_g / \partial E = \partial U_6 / \partial U_{8*}$, где U_{8*} – начальное значение U_8 , имеет следующий вид:

$$\frac{d}{dy} \left(\frac{\partial U_1}{\partial U_{8*}} \right) = \frac{\partial U_2}{\partial U_{8*}};$$

$$\frac{d}{dy} \left(\frac{\partial U_2}{\partial U_{8*}} \right) = \frac{-1}{U_{10}^2 \varepsilon_1} \left[\frac{1}{N-1} U_2 + \frac{\beta_1 \xi D}{U_9} (1 + U_{11}y + U_{12}y^2) U_1^2 + P\Pi(U_3 - U_1) \right] \times$$

$$\times \frac{\partial U_{10}}{\partial U_{8*}} + \frac{1}{U_{10}^2 \varepsilon_1} \left[\frac{1}{N-1} \frac{\partial U_1}{\partial U_{8*}} + \frac{\beta_1 D}{U_9} (1 + U_{11}y + U_{12}y^2) U_1 \frac{\partial \xi}{\partial E} - \frac{\beta_1 \xi D}{U_9} (1 + U_{11}y + U_{12}y^2) \times \right.$$

$$\left. \times U_1 \frac{\partial U_9}{\partial U_{8*}} + \frac{\beta_1 \xi D}{U_9} \left(y \frac{\partial U_{11}}{\partial U_{8*}} + y^2 \frac{\partial U_{12}}{\partial U_{8*}} \right) U_1 + \frac{\beta_1 \xi D}{U_9} (1 + U_{11}y + U_{12}y^2) \frac{\partial U_1}{\partial U_{8*}} + P\Pi \left(\frac{\partial U_3}{\partial U_{8*}} - \frac{\partial U_1}{\partial U_{8*}} \right) \right];$$

$$\frac{d}{dy} \left(\frac{\partial U_3}{\partial U_{8*}} \right) = -P\Pi \left(\frac{\partial U_3}{\partial U_{8*}} - \frac{\partial U_1}{\partial U_{8*}} \right); \frac{d}{dy} \left(\frac{\partial U_4}{\partial U_{8*}} \right) = \frac{\partial U_5}{\partial U_{8*}};$$

$$\frac{d}{dy} \left(\frac{\partial U_5}{\partial U_{8*}} \right) = -qm\xi \left(y \frac{\partial U_{13}}{\partial U_{8*}} + y^2 \frac{\partial U_{14}}{\partial U_{8*}} \right) - qm\xi (U_{13}y + U_{14}y^2) \frac{\partial \xi}{\partial U_{8*}} +$$

$$+ \Phi B \frac{1}{U_9 U_{10}} \frac{\partial U_4}{\partial U_{8*}} - \Phi B \frac{U_4}{U_9^2 U_{10}} \frac{\partial U_9}{\partial U_{8*}} - \Phi B \frac{U_4}{U_9 U_{10}^2} \frac{\partial U_{10}}{\partial U_{8*}};$$

$$\begin{aligned} \frac{d}{dy} \left(\frac{\partial U_6}{\partial U_{8^*}} \right) &= \frac{\partial U_7}{\partial U_{8^*}}; \\ \frac{d}{dy} \left(\frac{\partial U_7}{\partial U_{8^*}} \right) &= -\Phi B \frac{1}{U_9 U_{10}} \frac{\partial U_4}{\partial U_{8^*}} + \Phi B \frac{U_4}{U_9^2 U_{10}} \frac{\partial U_9}{\partial U_{8^*}} + \Phi B \frac{U_4}{U_9 U_{10}^2} \frac{\partial U_{10}}{\partial U_{8^*}}; \\ \frac{d}{dy} \left(\frac{\partial U_8}{\partial U_{8^*}} \right) &= 0; \quad \frac{d}{dy} \left(\frac{\partial U_9}{\partial U_{8^*}} \right) = 0; \quad \frac{d}{dy} \left(\frac{\partial U_{10}}{\partial U_{8^*}} \right) = 0; \quad \frac{d}{dy} \left(\frac{\partial U_{11}}{\partial U_{8^*}} \right) = 0; \\ \frac{d}{dy} \left(\frac{\partial U_{12}}{\partial U_{8^*}} \right) &= 0; \quad \frac{d}{dy} \left(\frac{\partial U_{13}}{\partial U_{8^*}} \right) = 0; \quad \frac{d}{dy} \left(\frac{\partial U_{14}}{\partial U_{8^*}} \right) = 0. \end{aligned} \quad (5)$$

Система уравнений (5) решается при граничных условиях:

$$\begin{aligned} y=0: \quad \frac{\partial U_3}{\partial U_{8^*}} &= 0; \quad \frac{\partial U_5}{\partial U_{8^*}} = 0; \quad \frac{\partial U_7}{\partial U_{8^*}} = 0; \quad \frac{\partial U_2}{\partial U_{8^*}} = \frac{1}{k(N-1)} \frac{\partial U_1}{\partial U_{8^*}}; \quad \frac{\partial U_8}{\partial U_{8^*}} = 1; \\ \frac{\partial U_9}{\partial U_{8^*}} &= 0; \quad \frac{\partial U_{10}}{\partial U_{8^*}} = 0; \quad \frac{\partial U_{11}}{\partial U_{8^*}} = 0; \quad \frac{\partial U_{12}}{\partial U_{8^*}} = 0; \quad \frac{\partial U_{13}}{\partial U_{8^*}} = 0; \quad \frac{\partial U_{14}}{\partial U_{8^*}} = 0. \end{aligned} \quad (6)$$

Рассмотрим вычисление элементов первого столбца матрицы наблюдаемости \mathbf{J} . Так, элемент $\frac{\partial}{\partial y} \left(\frac{\partial \Theta_g}{\partial E} \right) = \frac{\partial}{\partial y} \left(\frac{\partial U_6}{\partial U_{8^*}} \right)$ определяется разностным методом (например, для наглядности приведем схему с точностью $O(\Delta y^2)$):

$$\left[\frac{\partial}{\partial y} \left(\frac{\partial U_6}{\partial U_{8^*}} \right) \right]_l = \frac{\left(\frac{\partial U_6}{\partial U_{8^*}} \right)_{l+1} - \left(\frac{\partial U_6}{\partial U_{8^*}} \right)_{l-1}}{2\Delta y} + O(\Delta y^2),$$

т.е. применяется простая алгебраическая операция над решениями системы (5). Следующие элементы первого столбца находятся аналогично, например, с точностью $O(\Delta y^2)$:

$$\begin{aligned} \left[\frac{\partial^2}{\partial y^2} \left(\frac{\partial U_6}{\partial U_{8^*}} \right) \right]_l &= \frac{\left(\frac{\partial U_6}{\partial U_{8^*}} \right)_{l+1} - 2 \left(\frac{\partial U_6}{\partial U_{8^*}} \right)_l + \left(\frac{\partial U_6}{\partial U_{8^*}} \right)_{l-1}}{\Delta y^2} + O(\Delta y^2); \\ \left[\frac{\partial^m}{\partial y^m} \left(\frac{\partial U_6}{\partial U_{8^*}} \right) \right]_l &= \frac{\frac{\partial^{m-1}}{\partial y^{m-1}} \left(\frac{\partial U_6}{\partial U_{8^*}} \right)_{l+1} - \frac{\partial^{m-1}}{\partial y^{m-1}} \left(\frac{\partial U_6}{\partial U_{8^*}} \right)_{l-1}}{2\Delta y} + O(\Delta y^2), (l=3, \dots, 6). \end{aligned}$$

Система уравнений для определения элемента $\frac{\partial \Theta_g}{\partial \varphi} = \frac{\partial U_6}{\partial (1/U_{9^*})}$ имеет вид:

$$\begin{aligned} \frac{d}{dy} \left(\frac{\partial U_1}{\partial \varphi} \right) &= \frac{\partial U_2}{\partial \varphi}; \\ \frac{d}{dy} \left(\frac{\partial U_2}{\partial \varphi} \right) &= \frac{-1}{U_{10}^2 \varepsilon_1} \left[\frac{1}{N-1} U_2 + \frac{\beta_1 \xi D}{U_9} (1 + U_{11} y + U_{12} y^2) U_1 + P\Pi(U_3 - U_1) \right] \times \\ &\times \frac{\partial U_{10}}{\partial \varphi} + \frac{-1}{U_{10} \varepsilon_1} \left[\frac{1}{N-1} \frac{\partial U_2}{\partial \varphi} + \beta_1 \xi D (1 + U_{11} y + U_{12} y^2) U_1 + \frac{\beta_1 \xi D}{U_9} \left(1 + \frac{\partial U_{11}}{\partial \varphi} y + \frac{\partial U_{12}}{\partial \varphi} y^2 \right) U_1 + \right. \\ &\left. + \frac{\beta_1 \xi D}{U_9} (1 + U_{11} y + U_{12} y^2) \frac{\partial U_1}{\partial \varphi} + P\Pi \left(\frac{\partial U_3}{\partial \varphi} - \frac{\partial U_1}{\partial \varphi} \right) \right]; \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
\frac{d}{dy} \left(\frac{\partial U_3}{\partial \varphi} \right) &= -P\Pi \left(\frac{\partial U_3}{\partial \varphi} - \frac{\partial U_1}{\partial \varphi} \right); \quad \frac{d}{dy} \left(\frac{\partial U_4}{\partial \varphi} \right) = \frac{\partial U_5}{\partial \varphi}; \\
\frac{d}{dy} \left(\frac{\partial U_5}{\partial \varphi} \right) &= -qm\xi \left(1 + U_{13}y + U_{14}y^2 \right) \frac{\partial \xi}{\partial \varphi} - qm\xi \left(y \frac{\partial U_{13}}{\partial \varphi} + y^2 \frac{\partial U_{14}}{\partial \varphi} \right) + \\
&+ \Phi_B \frac{1}{U_9 U_{10}} \frac{\partial U_4}{\partial \varphi} - \Phi_B \frac{U_4}{U_9^2 U_{10}} \frac{\partial U_9}{\partial \varphi} - \Phi_B \frac{U_4}{U_9 U_{10}^2} \frac{\partial U_{10}}{\partial \varphi}; \\
\frac{d}{dy} \left(\frac{\partial U_6}{\partial \varphi} \right) &= \frac{\partial U_7}{\partial \varphi}; \\
\frac{d}{dy} \left(\frac{\partial U_7}{\partial \varphi} \right) &= -\Phi_B \frac{1}{U_9 U_{10}} \frac{\partial U_4}{\partial \varphi} + \Phi_B \frac{U_4}{U_9^2 U_{10}} \frac{\partial U_9}{\partial \varphi} + \Phi_B \frac{U_4}{U_9 U_{10}^2} \frac{\partial U_{10}}{\partial \varphi}; \\
\frac{d}{dy} \left(\frac{\partial U_8}{\partial \varphi} \right) &= 0; \quad \frac{d}{dy} \left(\frac{\partial U_9}{\partial \varphi} \right) = 0; \quad \frac{d}{dy} \left(\frac{\partial U_{10}}{\partial \varphi} \right) = 0; \quad \frac{d}{dy} \left(\frac{\partial U_{11}}{\partial \varphi} \right) = 0; \\
\frac{d}{dy} \left(\frac{\partial U_{12}}{\partial \varphi} \right) &= 0; \quad \frac{d}{dy} \left(\frac{\partial U_{13}}{\partial \varphi} \right) = 0; \quad \frac{d}{dy} \left(\frac{\partial U_{14}}{\partial \varphi} \right) = 0; \\
y=0: \quad \frac{\partial U_2}{\partial \varphi} &= \frac{1}{k(N-1)} \frac{\partial U_1}{\partial \varphi}; \quad \frac{\partial U_3}{\partial \varphi} = 0; \quad \frac{\partial U_5}{\partial \varphi} = 0; \quad \frac{\partial U_7}{\partial \varphi} = 0; \\
\frac{\partial U_8}{\partial \varphi} &= 0; \quad \frac{\partial U_9}{\partial \varphi} = -\frac{1}{\varphi^2}; \quad \frac{\partial U_i}{\partial \varphi} = 0, (i=10, \dots, 14); \\
y=1: \quad \frac{d}{dy} \left(\frac{\partial U_1}{\partial \varphi} \right) &= 0; \quad \frac{d}{dy} \left(\frac{\partial U_4}{\partial \varphi} \right) = 0; \quad \frac{d}{dy} \left(\frac{\partial U_6}{\partial \varphi} \right) = 0. \tag{7}
\end{aligned}$$

Остальные элементы второго столбца матрицы вычисляются разностным методом аналогично элементам первого столбца. Системы уравнений для функций чувствительности $\partial \Theta_g / \partial K$, $\partial \Theta_g / \partial \alpha_i$ ($i=1, \dots, 4$) получаются аналогично. Функции U_i ($i=1, \dots, 14$), входящие в систему уравнений (4), определяются из решения системы (1).

В терминах Якобиана для рассматриваемого процесса [2] установлены локальная и глобальная идентифицируемость [1] системы по эмпирическим данным и пригодность модели для описания рабочих процессов в высокотемпературном псевдоожженном слое. При наличии в модели четырех параметров, описывающих нелинейности по высоте слоя, α_i ($i=1 \dots 4$) при различных видах задаваемых функций ранг матрицы J был равен 7 и она являлась R -матрицей. Подобный анализ важен, прежде всего, при слабой наблюдаемости исследуемых эффектов и свойств и предпочтительно его обязательное применение, особенно в многопараметрических задачах. Построенные функции чувствительности используются в дальнейшем при нахождении ковариационной матрицы ошибок оцениваемых параметров по матрице ошибок измерения, изучении точности математической модели и оптимальном планировании эксперимента.

Работа выполнена при частичной поддержке РФФИ-Урал (№ 07-02-96016).

Литература

1. Вяткин, Г.П. Разработка методов параметрической идентификации сред Оствальда-Вейля по результатам вибрационной реометрии / Г.П. Вяткин, И.В. Елюхина // Вестник ЮУрГУ. Серия «Металлургия». - 2004. - № 8 (37). - С. 22-27.
2. Кузнецов, Г.Ф. Физико-химические процессы и технология газификации при сжигании твердых топлив / Г.Ф. Кузнецов. - Челябинск: Изд-во ЮУрГУ, 2002. - 174 с.

Поступила 17 сентября 2007 г.